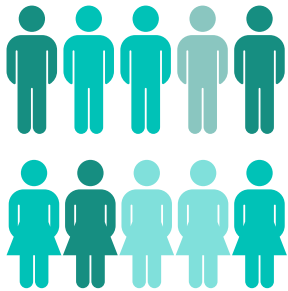


LISIC

Directeur : C. RENAUD



66
Personnes

- Équipe MODEL : 8 membres
- Équipe OSMOSE : 16 membres
- Équipe IMAP : 23 membres
- Équipe SPECIFI : 19 membres



MOTS CLÉS :

- Modélisation - simulation
- Optimisation - traitement du signal
- Synthèse analyse et traitement d'images
- Fusion d'informations
- Perception multi-capteurs



PARTENARIATS :

- Internationaux : Université du Kent (Grande-Bretagne) ; Trinity College (Irlande) ; Université Gaston Berger, (Sénégal) ; Université du Sussex (Grande- Bretagne) ; Curtin University of Technology, (Australie) ; Université libanaise, Faculté de Génie (Liban), université d'Abomey-Calavi (Bénin), ..
- Nationaux : Universités Françaises : Lille, Valenciennes, Paris, Le Havre, ...
- Grands Instituts : CIRAD, INRIA Lille - Nord Europe, IFREMER, INRA, IFFSTAR



CONTACTS

**LISIC - MAISON DE LA RECHERCHE
BLAISE PASCAL**

50, rue Ferdinand Buisson
BP 719 – 62228 Calais cedex
Tél. : 03 21 46 56 66
Fax : 03 21 46 57 51
christophe.renaud@univ-littoral.fr

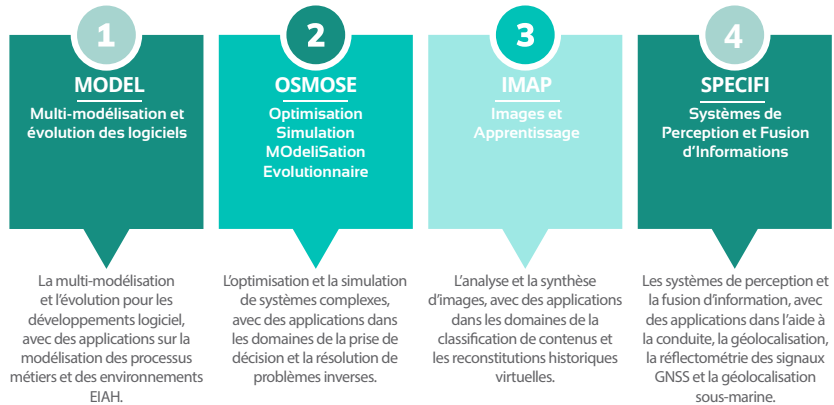
www-lisic.univ-littoral.fr

Le LISIC développe des activités de recherche en sciences et technologies de l'information et de la communication et plus spécifiquement dans les domaines de l'informatique et du traitement du signal.



PRÉSENTATION DU LABO :

Les activités du laboratoire se déclinent selon 4 axes principaux :



PRESTATIONS ET SAVOIR-FAIRE :

- Expertise en systèmes d'informations et logiciels
- Expertise en positionnement et navigation par satellites (GPS, Galileo, Glonass, etc.)
- Analyse et optimisation de systèmes industriels et hospitaliers
- Maîtrise des méthodes de simulation d'éclairage (photoréalisme, temps réel)
- Expertise en systèmes de perception multi-capteurs
- Extraction automatique de l'information et apprentissage



TECHNIQUES - ÉQUIPEMENTS :

- Véhicule équipé de capteurs embarqués (géolocalisation, centrale inertielle, magnétomètre, odomètre, lidar, mat télescopique, etc.)
- Système de localisation sous-marine (hydrophones, transducteurs, balise intégrée d'émission/réception de signaux acoustiques, embarcation légère)
- Drones instrumentés
- Caméras hyperspectrales
- Matériels de restitution du relief (casques de réalité virtuelle, écrans auto-stéréoscopiques)
- Cabine de réalité mixte, fonctionnant sur le principe d'une projection catadioptrique