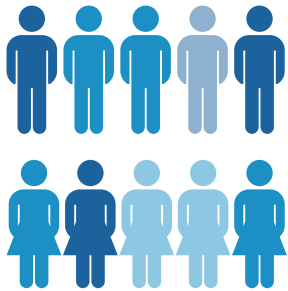


LISIC

Directeur : S. VEREL



66
Personnes

- Équipe MODEL : 8 membres
- Équipe OSMOSE : 16 membres
- Équipe IMAP : 23 membres
- Équipe SPECIFI : 19 membres



MOTS CLÉS :

- Modélisation - simulation
- Optimisation - traitement du signal
- Synthèse analyse et traitement d'images
- Fusion d'informations
- Perception multi-capteurs



PARTENARIATS :

- Internationaux : Université du Kent (Grande-Bretagne) ; Trinity College (Irlande) ; Université Gaston Berger, (Sénégal) ; Université du Sussex (Grande-Bretagne) ; Curtin University of Technology, (Australie) ; Université libanaise, Faculté de Génie (Liban), université d'Abomey-Calavi (Bénin), ..
- Nationaux : Universités Françaises : Lille, Valenciennes, Paris, Le Havre, ...
- Grands Instituts : CIRAD, INRIA Lille - Nord Europe, IFREMER, INRAe, IFFSTAR



CONTACTS

**LISIC - MAISON DE LA RECHERCHE
BLAISE PASCAL**

50, rue Ferdinand Buisson
BP 719 - 62228 Calais cedex
Tél. : 03 21 46 56 66
Fax : 03 21 46 57 51
sebastien.verel@univ-littoral.fr

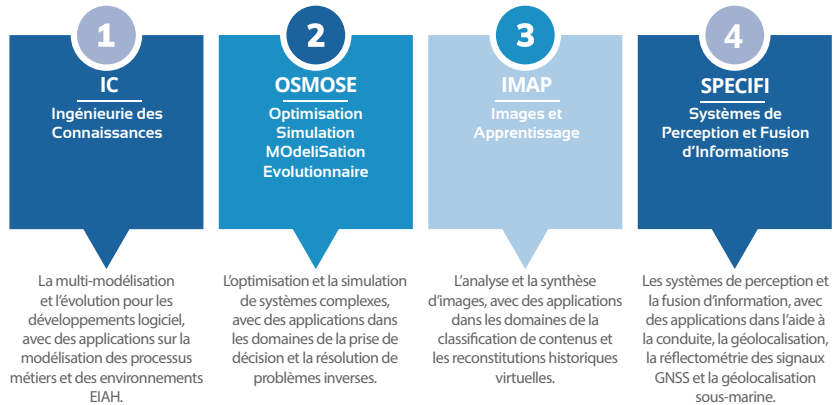
www-lisic.univ-littoral.fr

Le LISIC développe des activités de recherche en sciences et technologies de l'information et plus spécifiquement dans les domaines de l'informatique et du traitement du signal.



PRÉSENTATION DU LABO :

Les activités du laboratoire se déclinent selon 4 axes principaux :



PRESTATIONS ET SAVOIR-FAIRE :

- Expertise en analyse de signaux (image hyperspectrale, sonar, etc.)
- Expertise en positionnement et navigation par satellites (GPS, Galileo, Glonass, etc.)
- Expertise en systèmes de perception multi-capteurs
- Maîtrise des méthodes de synthèse d'image (photoréalisme, image hdr, etc.)
- Optimisation de systèmes complexes (industriels, naturels, éco-systèmes, urbains, etc.)
- Apprentissage automatique (Machine Learning) et ingénierie des connaissances



TECHNIQUES - ÉQUIPEMENTS :

- Véhicule équipé de capteurs embarqués (géolocalisation, centrale inertielle, magnétomètre, odomètre, lidar, mat télescopique, etc.)
- Système de localisation sous-marine (hydrophones, transducteurs, balise intégrée d'émission/réception de signaux acoustiques, embarcation légère)
- Drones instrumentés
- Caméras hyperspectrales
- Matériels de restitution du relief (casques de réalité virtuelle, écrans auto-stéréoscopiques)
- Cabine de réalité mixte, fonctionnant sur le principe d'une projection catadioptrique
- Unités de calcul intensif